

Министерство общего и профессионального образования
Российской Федерации

Волгоградский государственный технический университет

Кафедра теоретической механики

ТЕОРЕТИЧЕСКАЯ МЕХАНИКА

Контрольная работа № 1 для студентов-заочников
Объем, содержание и методические указания

I семестр

С 1, С 2, С 4

Ланчук

Теоретическая механика. Контрольная работа №1 для студентов-заочников. Объем, содержание и методические указания.

/Составили В.В.Жога, А.Н.Лопов, А.Е.Русаковский, А.Г.Шукина.
Волгоград. гос. техн. ун-т, Волгоград, 1997.-39 с.

В методических указаниях изложены требования, предъявляемые к оформлению контрольных работ по теоретической механике и даются объем и содержание контрольной работы №1 по разделу "Статика", изучаемому студентами в третьем семестре.

Контрольная работа содержит чертежи задач, к каждой из которыхдается рекомендуемый порядок решения и пример расчета.

При изучении курса теоретической механики студенты выполняют 4 контрольных работы. В третьем семестре следует выполнить контрольные работы №1 (задачи С1, С2, С3, С4) и №2 (задачи К1, К2, К3, К4). В четвертом семестре следует выполнить контрольные работы №3 (задачи Д1, Д2, Д3, Д4) и №4 (задачи Д5, Д6, Д7, Д8).

Каждая контрольная работа выполняется в отдельной ученической тетради. На обложке указывается номер контрольной работы, название дисциплины, номер учебной группы, фамилия и инициалы студента, шир и домашний адрес. Например:

контрольная работа №1
по теоретической механике

студента гр. АТЗ-231 Иванова А.И. Шифр 966834.

Домашний адрес:

Волгоградская обл., г. Котово, ул. Суворова, д. 23, кв. 6.

На первой странице указываются номер варианта и название выполненных задач. Страницы тетради должны иметь поля шириной 2,5 - 3 см для замечаний рецензента.

Решение каждой задачи следует начинать с четной страницы. Указывается название задачи (например, К2), записывается карандашом с соединением ее условие. Рисунок выполняется карандашом с соединением масштаба и с применением чертежных инструментов. Для изображения векторов желательно использовать цветные фломастеры. Решение задачи должно сопровождаться необходимыми пояснениями. Результат расчета сначаладается в виде формулы, затем приходится подстановка исходных данных и только после этого приводится результат с обязательным указанием разности. Например:

$$R_x = P - R \cos 30^\circ = 25 - 20 \cdot 0,866 = 7,68 \text{ кН.}$$

Достаточная точность расчетов - два знака после запятой.

Контрольная работа, выполненная с отступлениями от перечисленных требований или содержащая ошибки в расчетах, не будет зачтена рецензентом. К контрольной работе, высчитаемой на повторную проверку, необходимо приложить незачтенную работу.

(C)
Волгоградский государственный
технический университет, 1997

боты остаются на руках у студента. Их следует предъявить преподавателю при сдаче экзамена (зачета). Преподаватель имеет право задать любые вопросы по содержанию контрольной работы.

В каждой задаче имеется 30 прошумированных рисунков и таблица с исходными данными, состоящая из 30 прошумированных строк. Студент выбирает номер строки и номер рисунка в таблице, соответствующими номеру варианта своего варианта.

Номер варианта контрольной работы студента определяет самостоятельно по двум последним цифрам своего шифра согласно таблице 1.

Так, например, если шифр студента 95559, то номер варианта находится на пересечении строки 5 и столбца 9 таблицы 1. В данном случае студент выполняет 29-й вариант контрольной работы.

Таблица 1

Последняя цифра		шифра							
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
0	30	1	2	3	4	5	6	7	8
1	10	11	12	13	14	15	16	17	18
2	20	21	22	23	24	25	26	27	28
3	30	1	2	3	4	5	6	7	8
4	10	11	12	13	14	15	16	17	18
5	20	21	22	23	24	25	26	27	28
6	30	1	2	3	4	5	6	7	8
7	10	11	12	13	14	15	16	17	18
8	20	21	22	23	24	25	26	27	28
9	30	1	2	3	4	5	6	7	8

Задача С1

Определять реакции опор тела АВ. На это тело действует сила F , равномерно распределенная нагрузка интенсивности q и пара сил с моментом M . Груз веса P присоединен к телу в точке С с помощью нити, перекинутой через одноступенчатый блок.

Расчетные схемы представлены на рис. 2 - 4, где линейные размеры даны в метрах. Активная нагрузка указана в таблице 2. Вес тела АВ не учитывать. Отрезок DE (в тех вариантах, где он обозначен) считать невесомым стержнем.

Указания

Рекомендуется следующий порядок решения задачи.

1. Выбираем тело, равновесие которого будем рассматривать. В задаче имеются три тела: груз Р, одноступенчатый блок и тело АВ, имеющее форму пластины или состоящее из нескольких жестко соединенных стержней. Поскольку в задаче требуется найти реакции опор тела АВ, равновесие именно этого тела следует рассматривать.
2. Выбираем систему координат. Система координат выбирается по усмотрению студента и ее расположение не влияет на конечный результат. Однако желательно, чтобы оси координат были параллельны (перпендикуляры) большинству сил, приложенных к телу.
3. Прикладываем к телу АВ активные силы. Активными называются силы, способные вызвать движение тела. К ним относятся сила F , пара сил с моментом M (они фактически уже приложены к телу), распределенная нагрузка интенсивности q и сила тяжести груза Р. Равномерно распределенную нагрузку заменяем сосредоточенной силой $Q = q \cdot b$, где q - интенсивность нагрузки, а b - длина участка с распределенной нагрузкой. Силу Q приложим посередине участка в. О силу тяжести груза Р прикладываем непосредственно к телу АВ в точке крепления нити и направляем ее вдоль нити, поскольку натяжение обеих ветвей нити, перекинутой через одноступенчатый блок, одинаково.
4. Показываем реакции связей.
5. Основные виды связей и их реакции представлены на рис. 1.
6. Определяем вид системы сил и составляем соответствующие уравнения равновесия. В данной задаче рассматривается произвольная

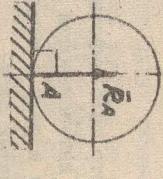
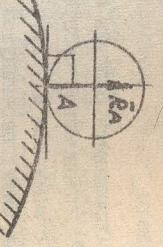
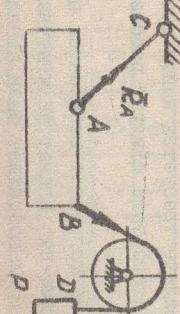
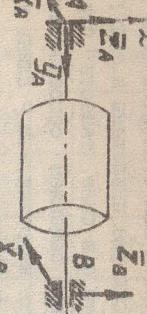
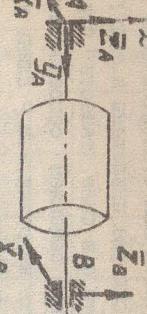
Гладкая плоскость 	Гладкая поверхность 
Плоский неподвижный шарир 	 Плоский подвижный шарир
Стержень (АС), нить (ВД) 	Выступ (А, В) 
Радиально-упорный подшипник (А) 	Сферический шарир 
Лестничная заделка 	Скользящая заделка 

Рис. I. Основные виды связей и их реакции.

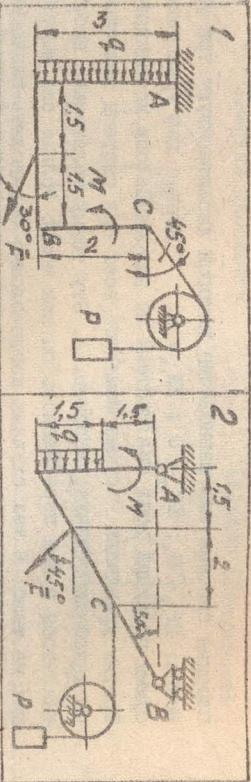
плоская система сил, равновесие которой характеризуют три уравнения: $\Sigma F_{x} = 0$; $\Sigma F_{y} = 0$; $\Sigma M_{A} = 0$. Первые два уравнения – суммы проекций всех сил системы на выбранные оси координат. Третье уравнение – сумма моментов всех сил системы относительно какой-либо точки, например, А. Эту точку желательно выбрать так, чтобы в ней пересекались бы как можно больше сил, действующих на тело. В тех случаях, когда сложно определить плеcho сил, эту силу удобно представить ее проекциями на оси x и y , входящими в первые два уравнения, и вычислить моменты от каждой из них.

7. Решаем составленные уравнения равновесия и находим неизвестные реакции связей. Результат решения может иметь отрицательное значение. Это не является ошибкой расчета и указывает на то, что действительное направление найденной реакции противоположно выбранному.

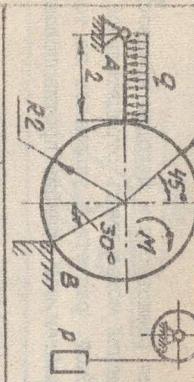
Т а б л и ц а

Номер варианта	P кН	P кН	q кН/м	M кНм	Номер варианта	F кН	P кН	q кН/м	M кНм
1	10	30	1,8	25	16	12	25	2,0	20
2	15	25	2,0	20	17	10	20	2,2	25
3	12	35	1,5	30	18	16	30	1,8	35
4	16	40	1,6	15	19	18	35	1,5	15
5	20	10	2,2	35	20	12	40	1,6	25
6	12	20	2,5	15	21	20	20	2,4	20
7	15	25	1,6	18	22	25	10	2,0	10
8	20	35	2,0	10	23	30	15	1,5	12
9	18	10	1,8	12	24	25	20	1,8	15
10	16	15	2,2	15	25	10	25	2,0	25
11	30	20	2,4	18	26	12	30	2,4	35
12	12	25	2,8	20	27	15	35	1,5	30
13	16	35	3,0	24	28	18	40	3,0	25
14	25	40	2,5	28	29	20	25	2,8	35
15	35	18	1,8	30	15	35	20	2,2	20

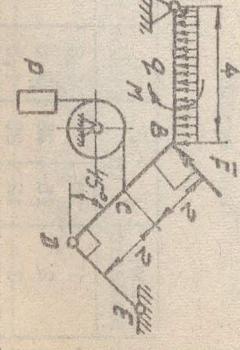
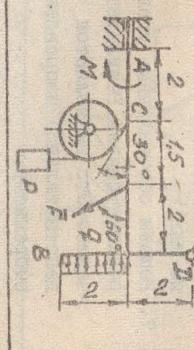
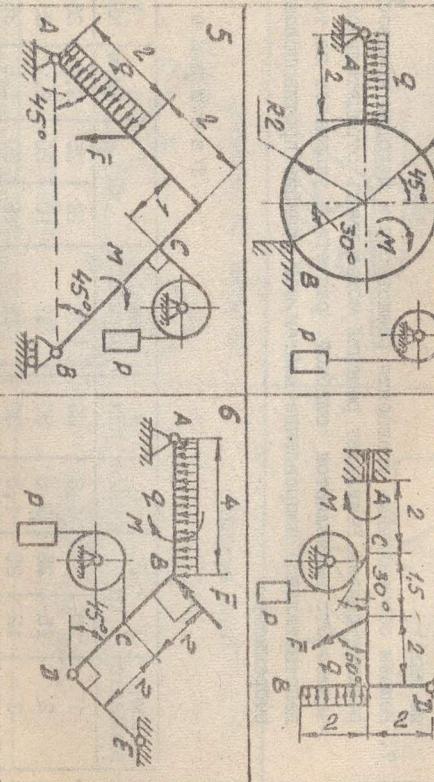
8



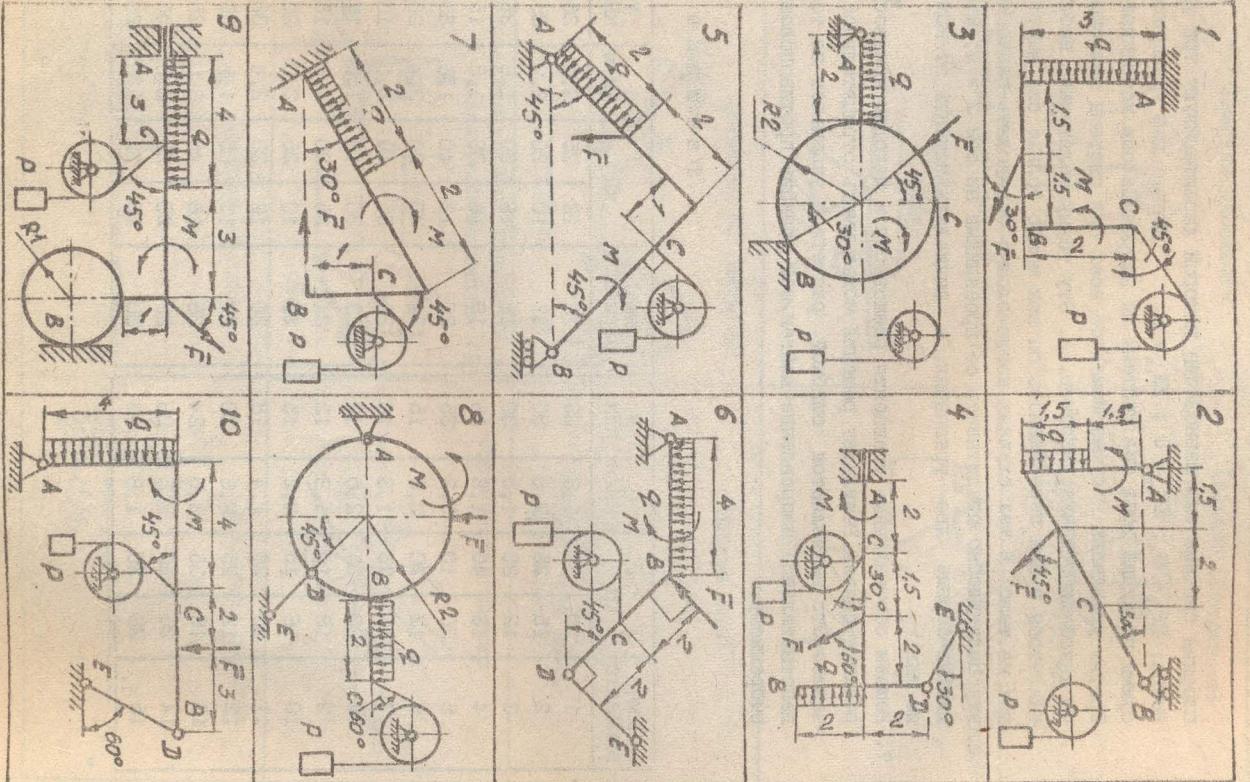
3



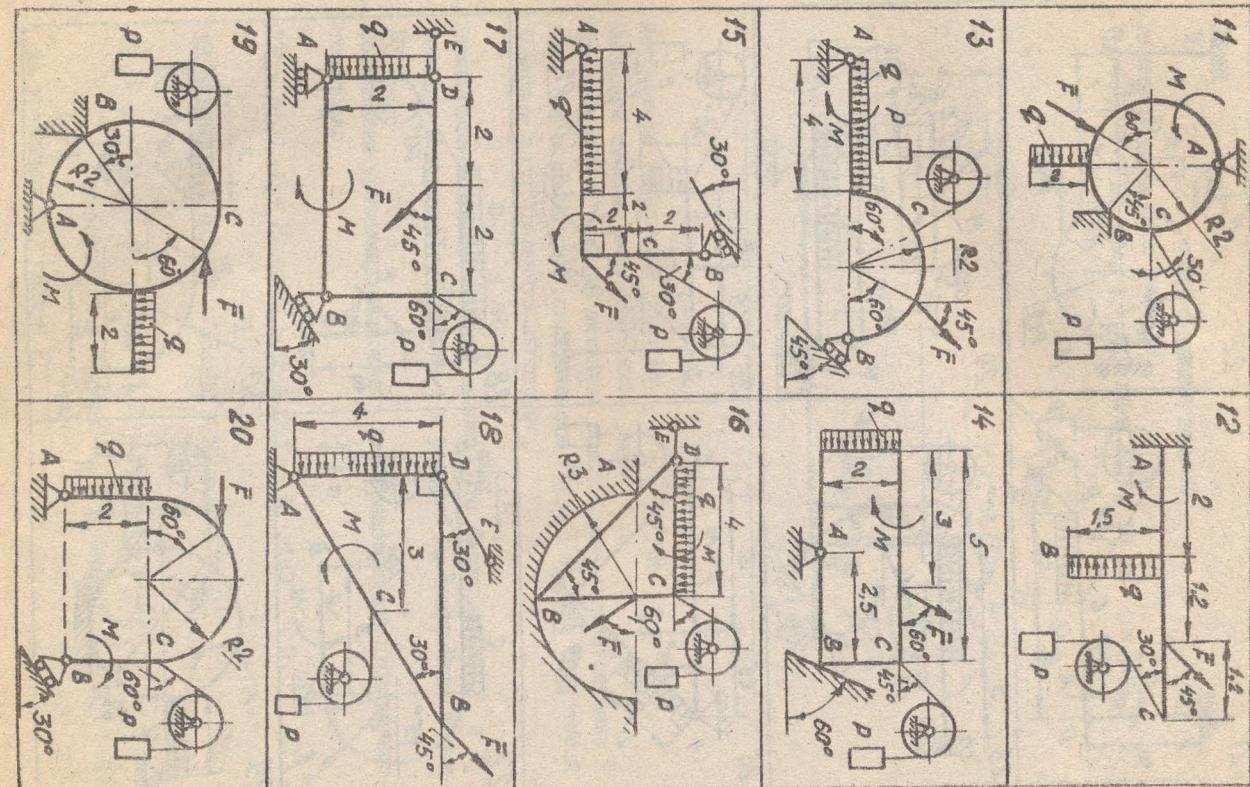
4



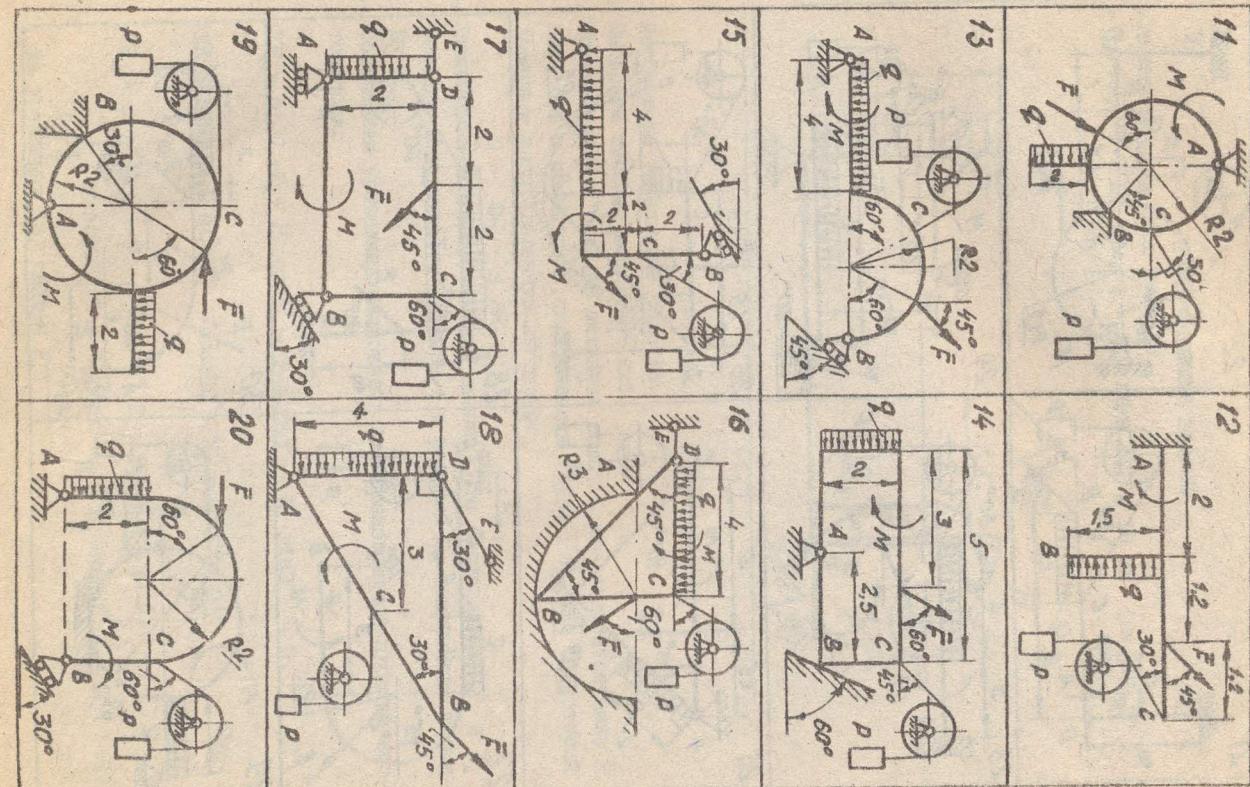
9



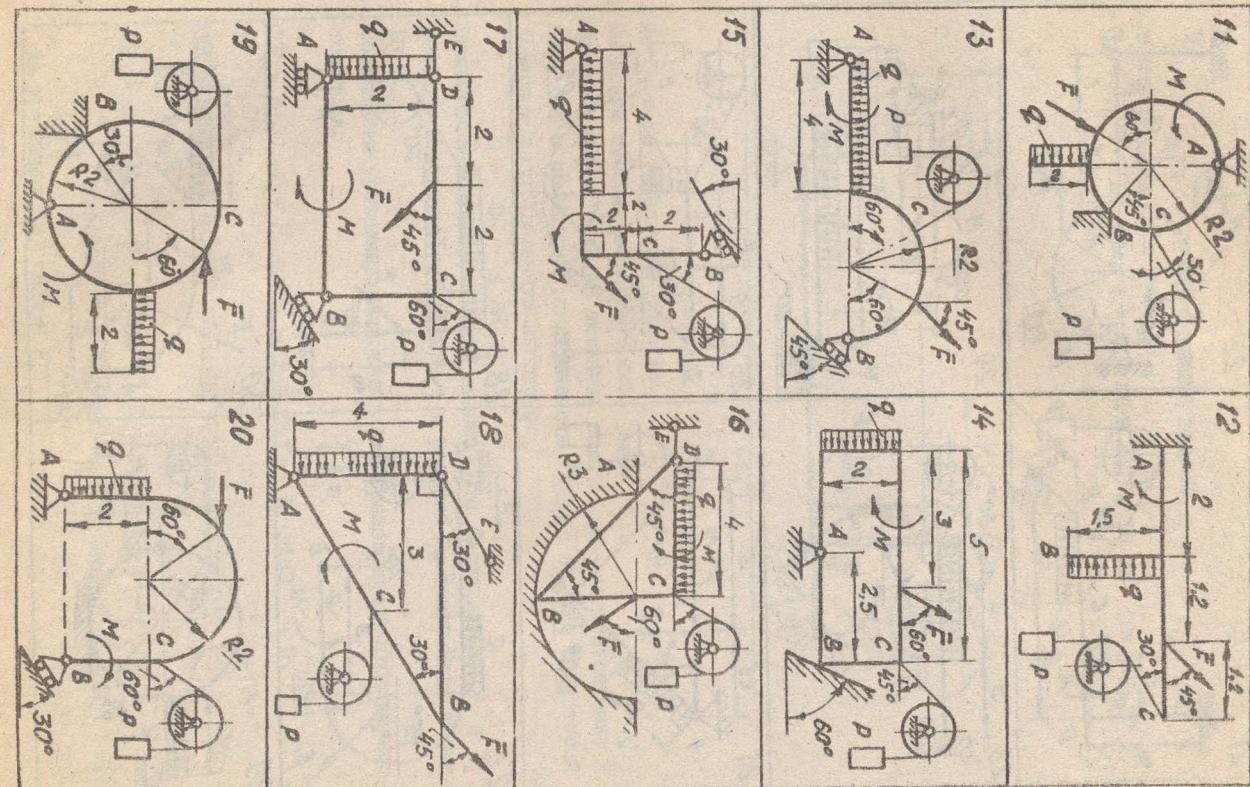
10



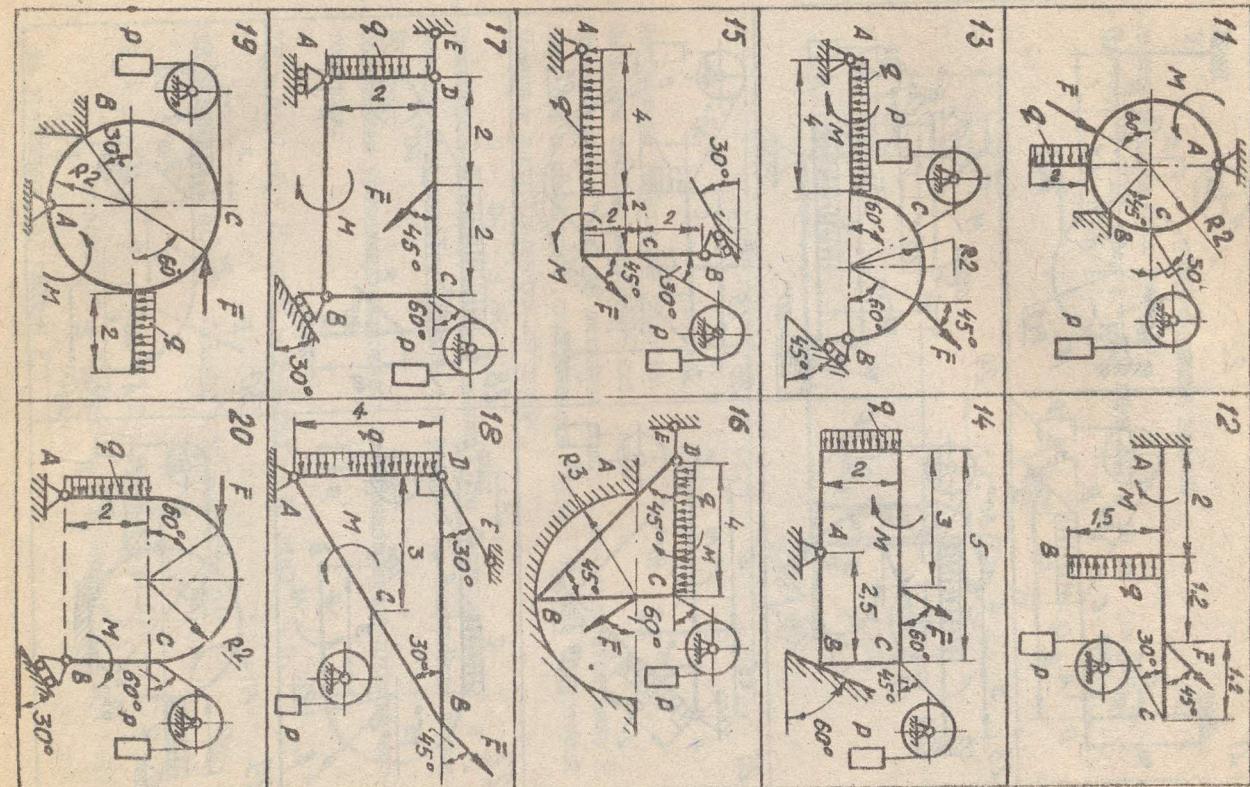
11



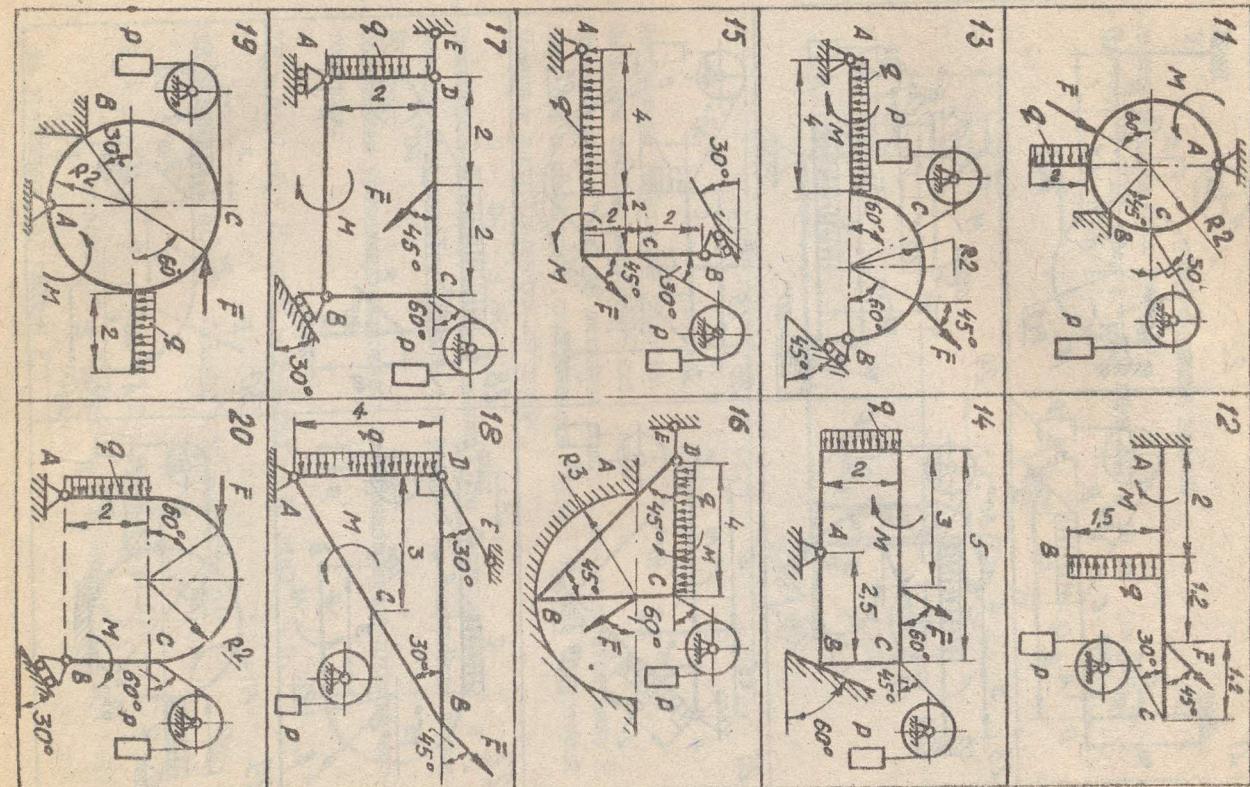
13



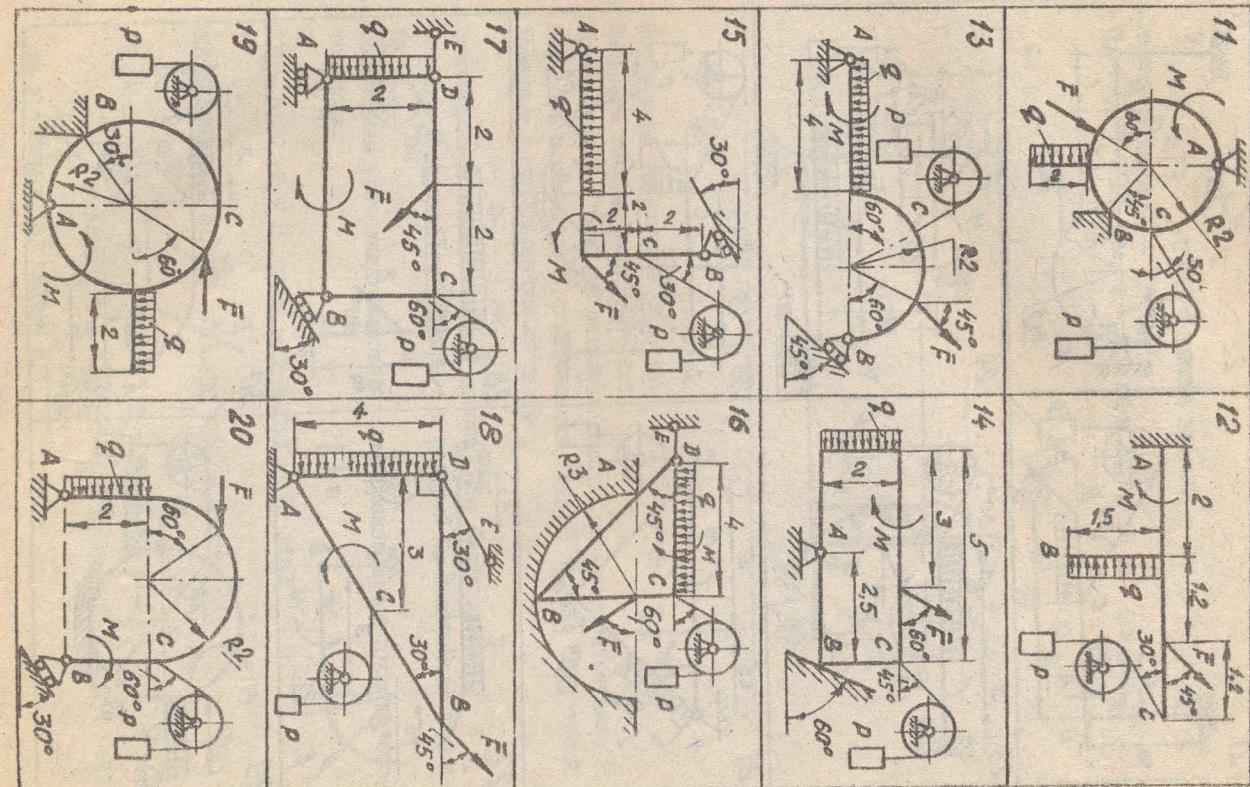
14



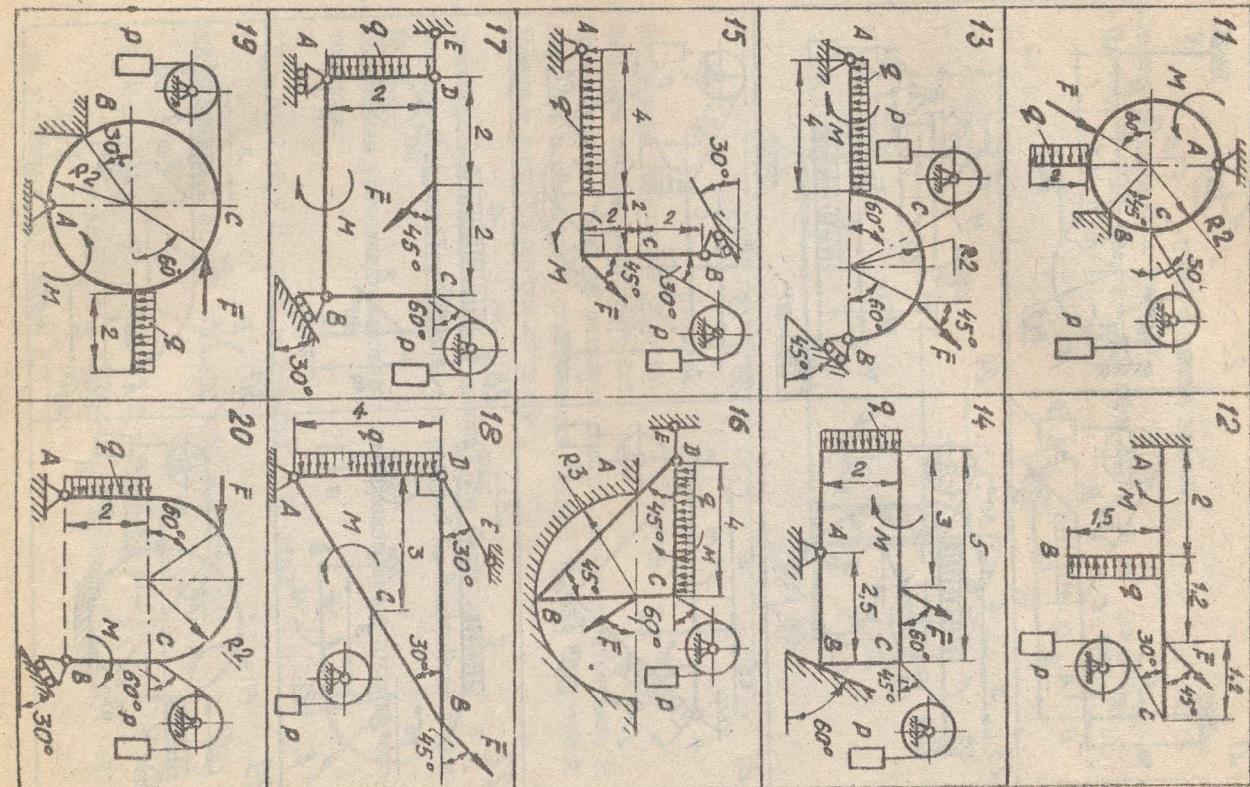
15



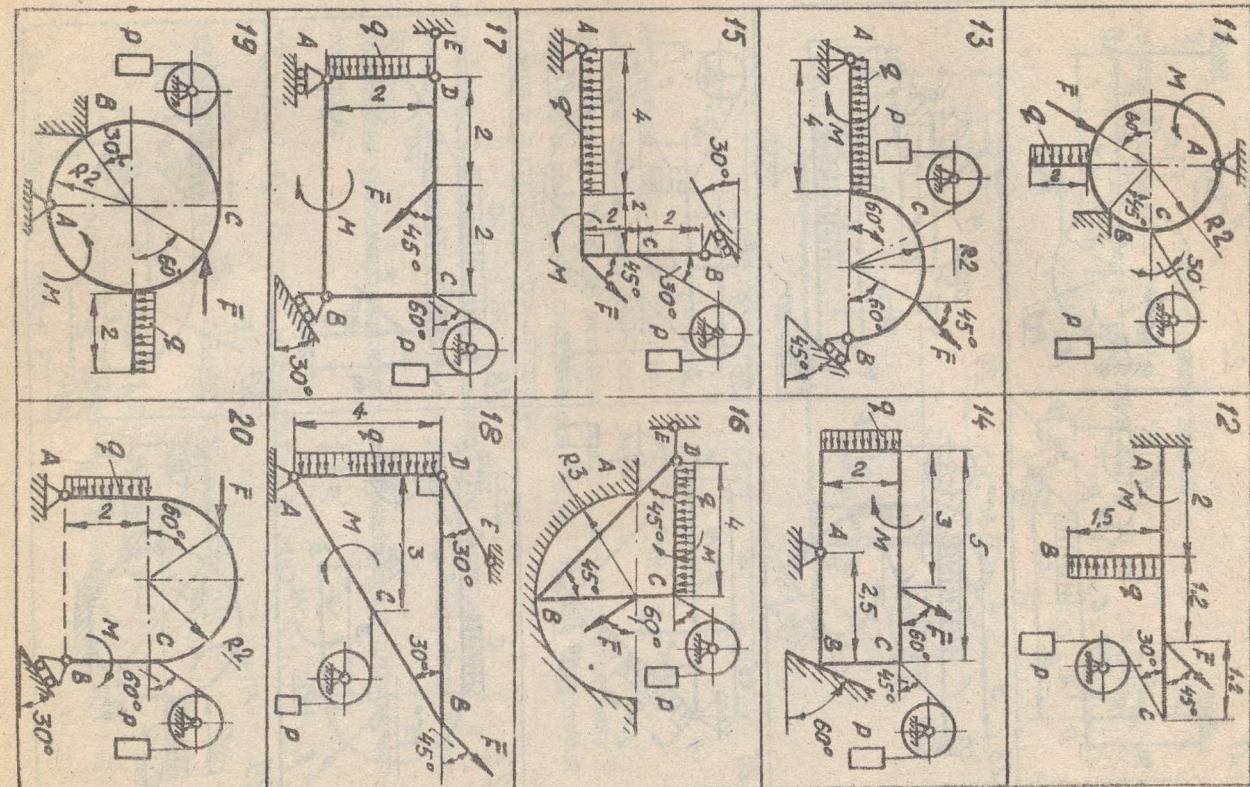
16



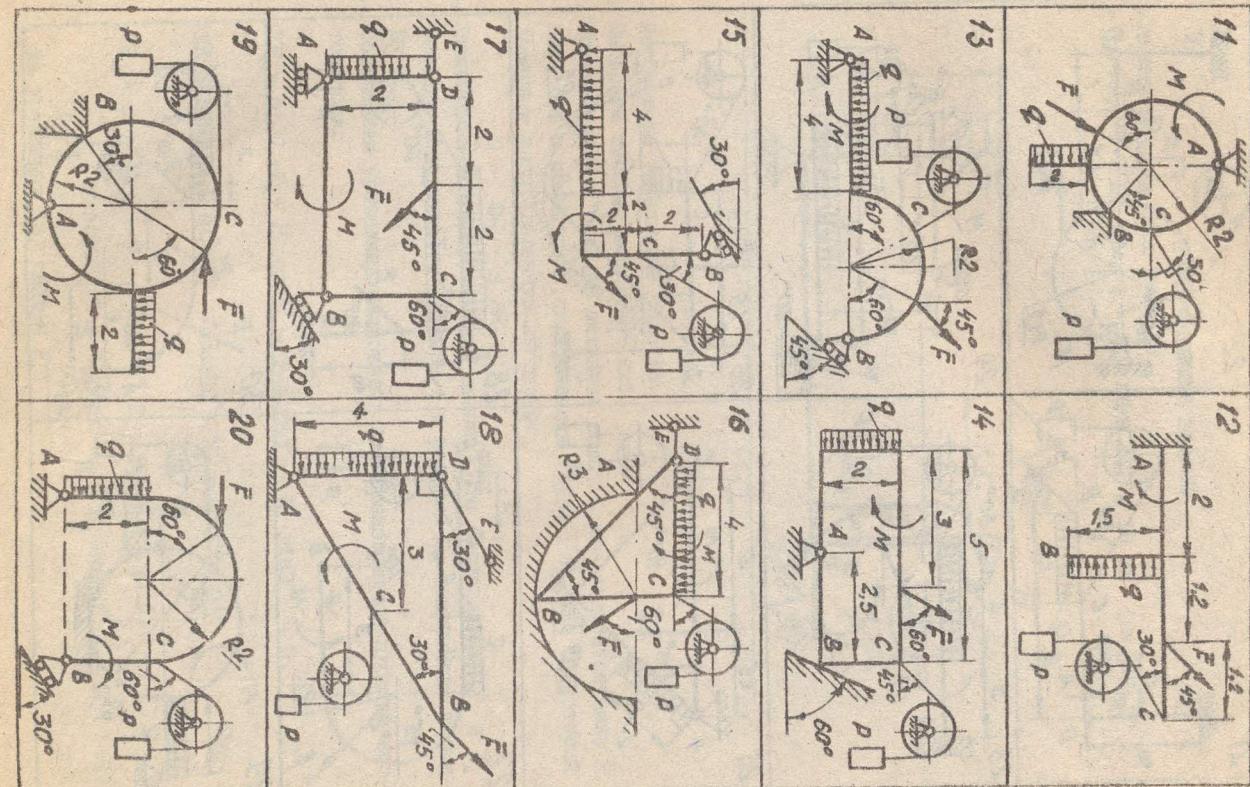
17



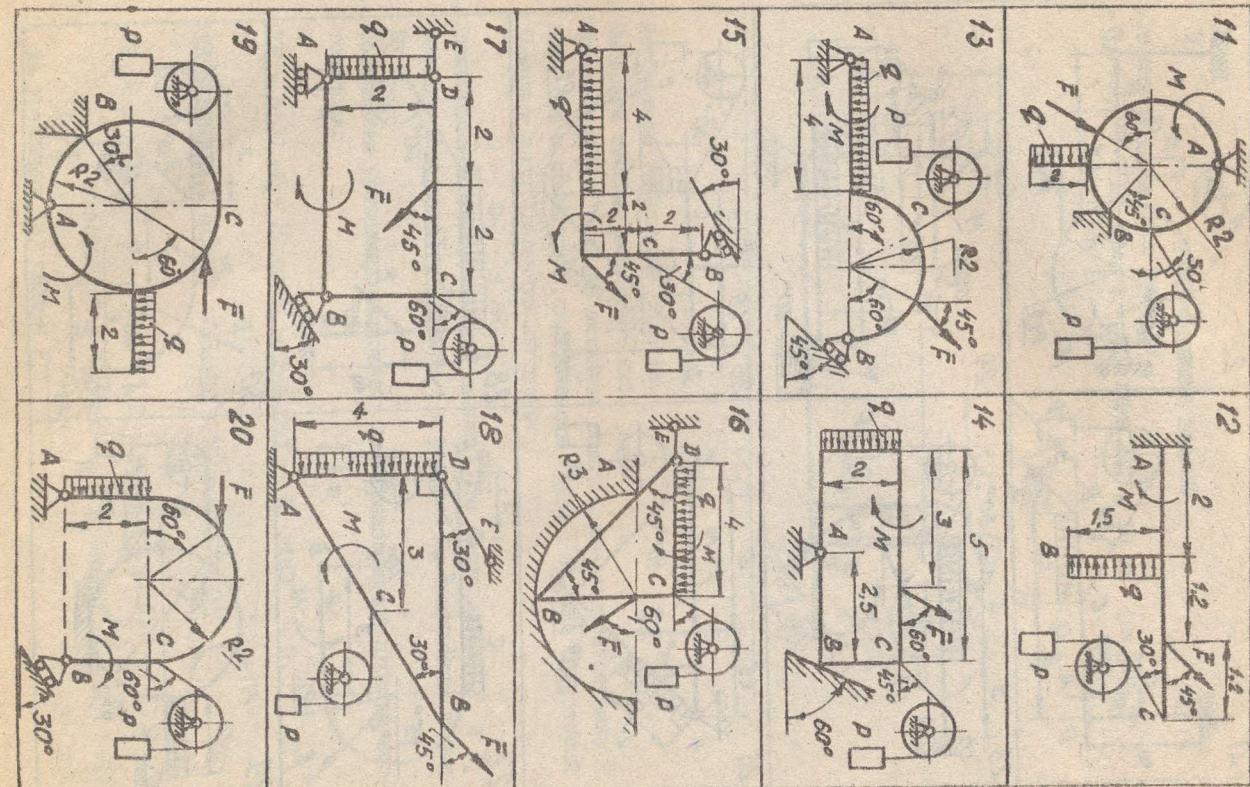
18



19



20



Pnc.2

Pnc.3

ПРИМЕР РЕШЕНИЯ ЗАДАЧИ

Определить реакции опор тела АВ.
 $F = 10 \text{ кН}$, $M = 25 \text{ кНм}$, $q = 2,0 \text{ кН/м}$, $P = 15 \text{ кН}$ (см. рис. 5)

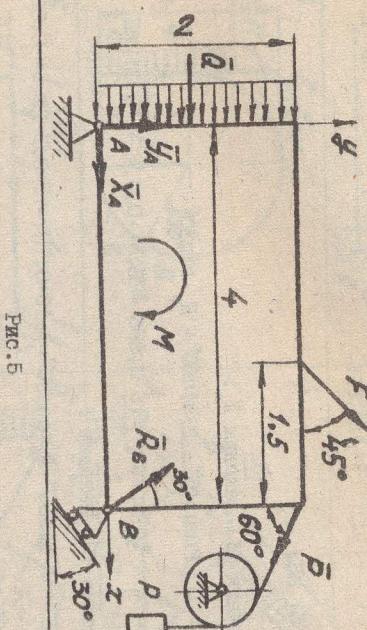
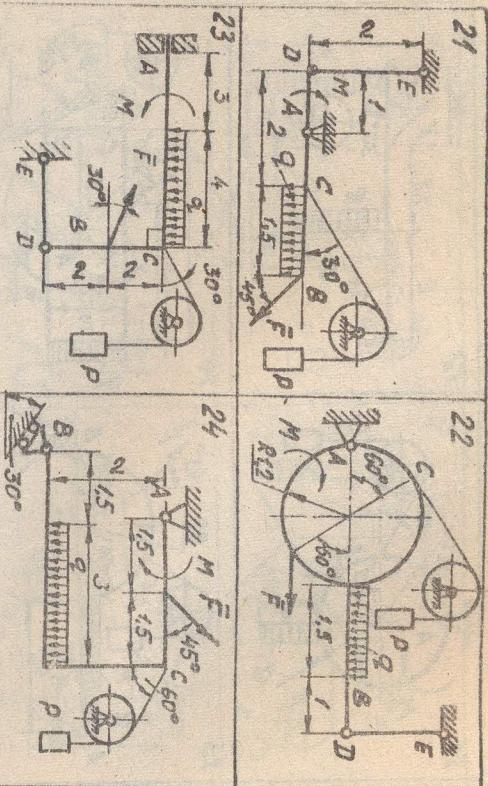


Рис. 5

1. Рассмотрим равновесие тела АВ.
 2. Выбираем систему координат АХУ.
 3. Прикладываем к телу АВ активные силы. К нему относится сила \bar{F} , пара сил с моментом M , сила тяжести груза \bar{P} и сила \bar{Q} , которой заменяем распределенную нагрузку:
- $$Q = 2 \cdot 2 = 4 \text{ кН.}$$
4. Прикладываем к телу реакции связей. Это составляющие \bar{R}_A и \bar{R}_B реакции неподвижного шарнира А и реакция \bar{R}_s подвижного шарнира В.
 5. Составляем уравнения равновесия для произвольной плоской системы сил:

$$\Sigma F_{ix} = 0; Q + X_A + F \cdot \cos 45^\circ + P \cdot \sin 60^\circ - R_s \cdot \sin 30^\circ = 0, \quad (1)$$

$$\Sigma F_{iy} = 0; Y_A + F \cdot \sin 45^\circ - P \cdot \cos 60^\circ + R_s \cdot \cos 30^\circ = 0, \quad (2)$$

$$\Sigma M_A = 0; -Q \cdot 1 - M - F \cdot \cos 45^\circ \cdot 2 + F \cdot \sin 45^\circ \cdot (4 - 1,5) - P \cdot \sin 60^\circ \cdot 2 - P \cdot \cos 60^\circ \cdot 4 + R_s \cdot \cos 30^\circ \cdot 4 = 0. \quad (3)$$

Из уравнения (3) находим R_s :

$$R_A = \frac{Q \cdot 1 + M + P \cdot \cos 45^\circ \cdot 2 - P \cdot \sin 45^\circ \cdot 2,5 + P \cdot \sin 60^\circ \cdot 2 + P \cdot \cos 60^\circ \cdot 4}{4 \cdot \cos 30^\circ} =$$

$$= \frac{4 + 25 + 10 \cdot 0,707 \cdot 2 - 10 \cdot 0,707 \cdot 2,5 + 15 \cdot 0,866 \cdot 2 + 15 \cdot 0,5 \cdot 4}{4 \cdot 0,866} =$$

$$R_A = 23,51 \text{ kH.}$$

Из уравнения (1) находим X_A :

$$X_A = -Q - P \cdot \cos 45^\circ - P \cdot \sin 60^\circ + R_B \cdot \sin 30^\circ =$$

$$= -4 - 10 \cdot 0,707 - 15 \cdot 0,866 + 23,51 \cdot 0,5 = -12,31 \text{ kH.}$$

Из уравнения (2) находим Y_A :

$$Y_A = -P \cdot \sin 45^\circ + P \cdot \cos 60^\circ - R_B \cdot \cos 30^\circ = -10 \cdot 0,707 + 15 \cdot 0,5 - 23,51 \cdot 0,866;$$

$$Y_A = -19,93 \text{ kH.}$$

$$R_A = \sqrt{X_A^2 + Y_A^2} = \sqrt{(-12,31)^2 + (-19,93)^2} = 23,43 \text{ kH.}$$

Задача 32

Определить реакции внешних и внутренних связей составной конструкции, состоящей из двух тел. Расчетные схемы представлены на рис. 5 – 8, где линейные размеры указаны в метрах. Активная нагрузка дана в таблице 3. Отрезок DE (в тех вариантах, где он обозначен) представляет собой прямолинейный повесомый стержень. Во всех вариантах внутренняя связь обозначена точкой С. На схемах конструкции действуют силы F и M , распределенная нагрузка

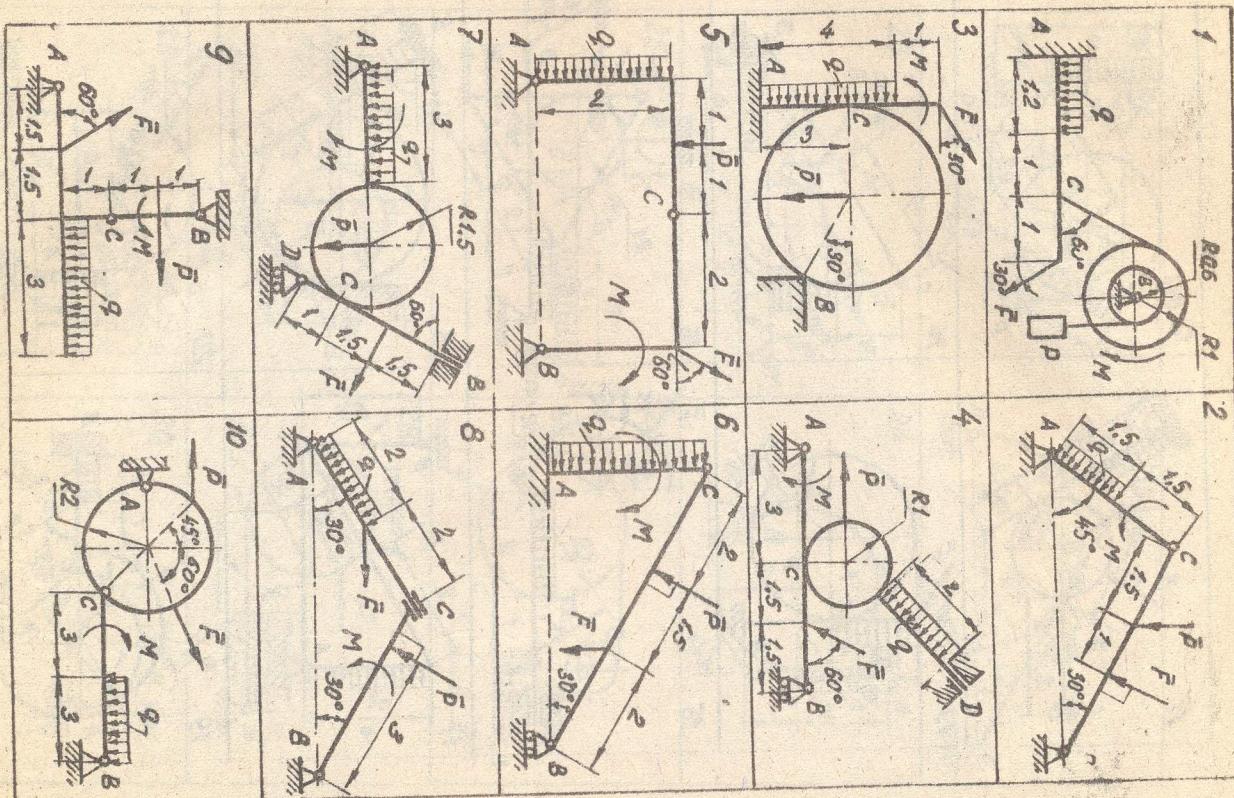
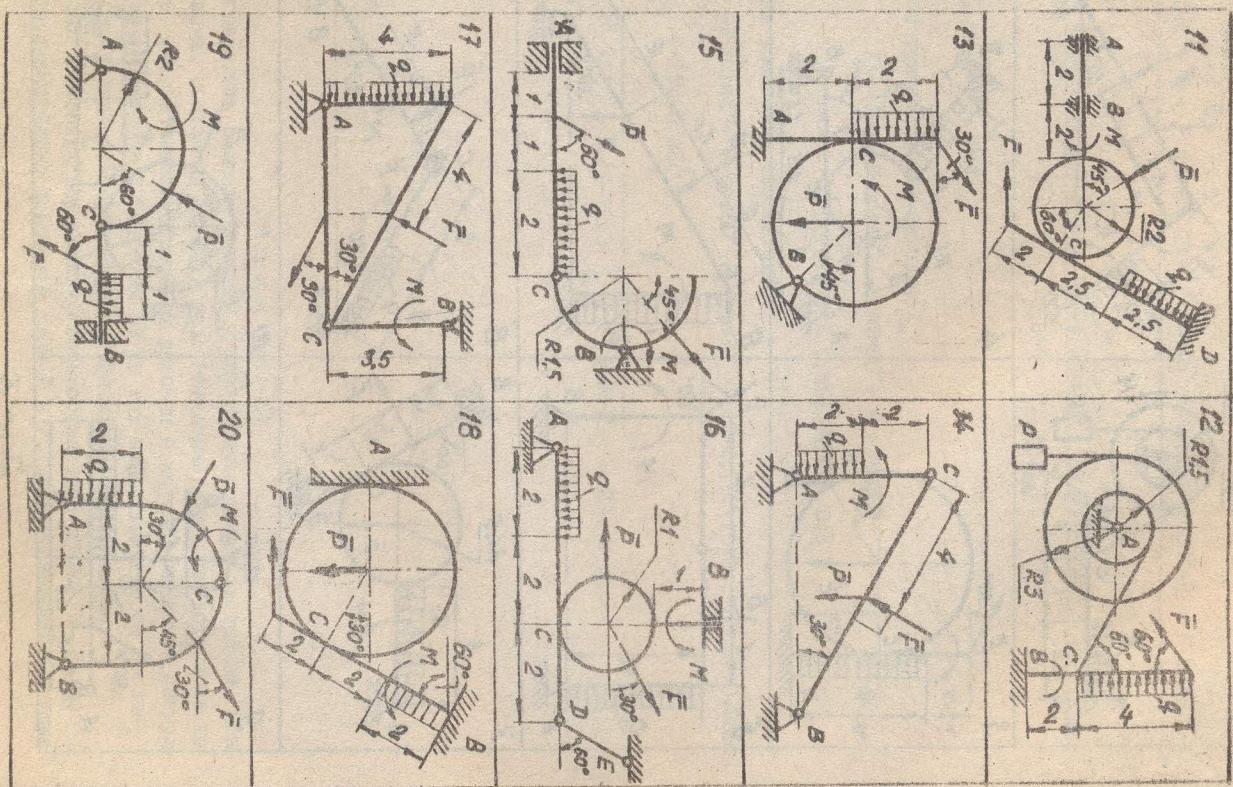


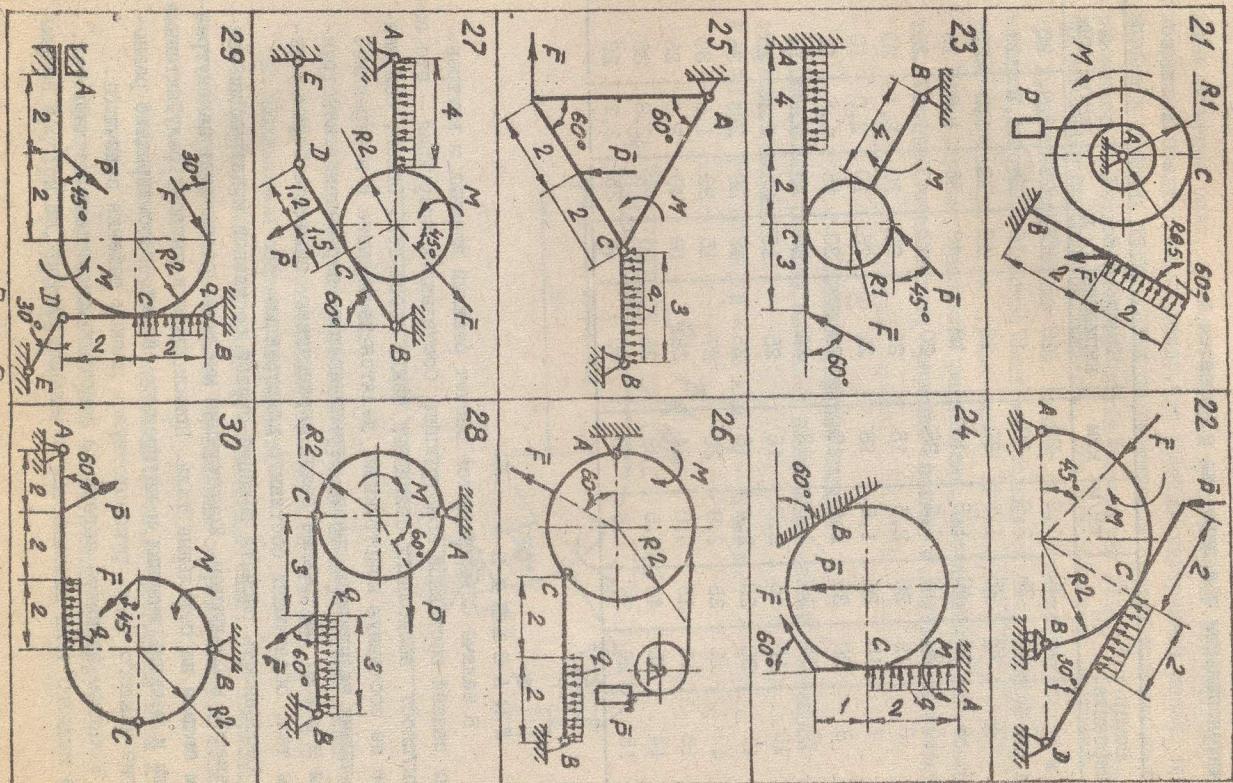
Рис. 6

15



DUC. 7

15



DUC. 8

ИНТЕНСИВНОСТИ q И ПАРА СИЛ С МОМЕНТОМ M .

Т а б л и ц а 3

Номер варианта	F , кН	P , кН	Q , кН/м	M , кН·м	Номер варианта	F , кН	P , кН	Q , кН/м	M , кН·м
1	10	30	1,8	25	16	12	25	2,0	20
2	15	25	2,0	20	17	10	20	2,2	25
3	12	35	1,5	30	18	16	30	1,8	35
4	16	40	1,6	15	19	18	35	1,5	15
5	20	10	2,2	35	20	12	40	1,6	25
6	12	20	2,5	15	21	20	20	2,4	20
7	15	25	1,6	18	22	25	10	2,0	10
8	20	35	2,0	10	23	30	15	1,5	12
9	18	10	1,8	12	24	25	20	1,8	15
10	16	15	2,2	15	25	10	25	2,0	25
11	30	20	2,4	18	26	12	30	2,4	35
12	12	25	2,8	20	27	15	35	1,5	30
13	16	35	3,0	24	28	18	40	3,0	25
14	25	40	2,5	28	29	20	25	2,8	35
15	28	35	1,8	18	30	15	35	2,2	20

У К А З А Н И Я

В задаче с2 проводится расчет реакций внешних и внутренних связей составной конструкции. Составная конструкция – это соединение нескольких связанных между собой тел. Связи, напоминающие не составную конструкцию, делятся на внешние и внутренние.

Внешними называются связи, ограничивающие перемещение конструкции в целом. Внутренние связи ограничивают взаимное перемещение тел, образующих составную конструкцию.

Особенность расчета реакций связей составной конструкцией заключается в следующем. Конструкцию мысленно расчленяют по внутренним связям на отдельные тела. Прикладывая к каждому телу активные силы и реакции внешних и внутренних связей, рассматривают равновесие каждого тела, руководствуясь планом решения задачи с1.

В каждом варианте задачи с2 конструкция состоит из двух тел. Для каждого тела выполняется отдельный рисунок, на котором показаны

всем активные силы, реакции внешних и внутренних связей, систему координат. Следует иметь виду, что реакции внутренней связи, приложенные к каждому телу, равны по величине и противоположны по направлению. На каждом рисунке (кроме вариантов 3, 18 и 24) мы имеем приведенную плоскую систему сил, для которой нужно составить три уравнения равновесия (см. задачу с1). В вариантах 3, 18 и 24 на диск действует плоская система сходящихся сил, равновесие которой описывается двумя уравнениями: $\Sigma F_x = 0$ и $\Sigma F_y = 0$.

Решая систему уравнений равновесия, составленную для обеих тел, находим неизвестные реакции внешних и внутренних связей.

ПРИМЕР РЕШЕНИЯ ЗАДАЧИ

Определить реакции внешних и внутренних связей составной конструкции (см. рис. 9):

$$F = 20 \text{ кН}, P = 10 \text{ кН}, M = 25 \text{ кН}\cdot\text{м}, q = 5 \text{ кН/м}.$$

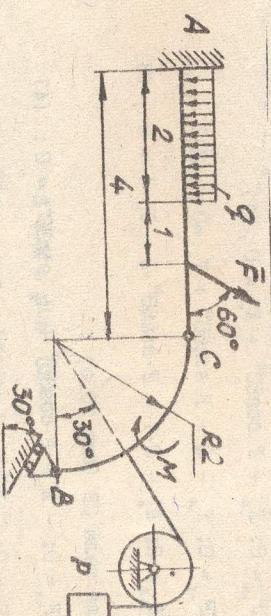


Рис. 9

1. Разъединяем составную конструкцию по внутренней связи (шарнир С) на два отдельных тела АС и СВ (см. рис. 10 а, б).

2. Показываем систему координат.

3. Прикладываем к каждому телу активные силы. Рассматриваем нагрузку интенсивности q заменим сосредоточенной силой $Q = qL = 5 \cdot 2 = 10 \text{ кН}$.

Силу тяжести груза P приложим в точке крепления нити к телу СВ.

4. Показываем реакции внешних и внутренних связей:

Х, У, М, Р, Й, Г.

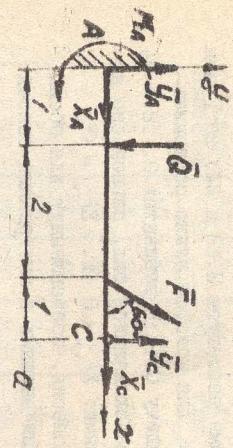
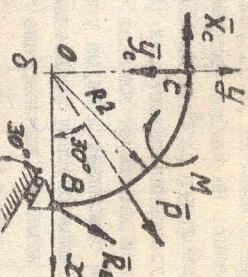


Рис.10 а,б



5. Составляем уравнения равновесия.

для тела АС (рис.10,б) :

$$\Sigma F_{\text{ax}} = 0; X_a + F \cdot \cos 60^\circ + X_c = 0; \quad (1)$$

$$\Sigma F_{\text{ay}} = 0; Y_a - Q + F \cdot \sin 60^\circ + Y_c = 0; \quad (2)$$

$$\Sigma M_A = 0; M_A - Q \cdot 1 + F \cdot \sin 60^\circ \cdot 3 + Y_c \cdot 4 = 0. \quad (3)$$

для тела СВ (рис.10,б) :

$$\Sigma F_{\text{bx}} = 0; -X_c + P \cdot \cos 30^\circ + R_b \cdot \sin 30^\circ = 0; \quad (4)$$

$$\Sigma F_{\text{by}} = 0; -Y_c + P \cdot \sin 30^\circ + R_b \cdot \cos 30^\circ = 0; \quad (5)$$

$$\Sigma M_C = 0; -M + P \cdot \cos 30^\circ \cdot 2 + R_b \cdot \sin 30^\circ \cdot 2 + R_b \cdot \cos 30^\circ \cdot 2 = 0. \quad (6)$$

из уравнения (6) находим R_b :

$$R_b = \frac{M - P \cdot \cos 30^\circ \cdot 2}{2 \cdot \sin 30^\circ + 2 \cdot \cos 30^\circ} = \frac{25 - 10 \cdot 0,866 \cdot 2}{2 \cdot 0,5 + 2 \cdot 0,866} = 2,81 \text{ кН.}$$

из уравнения (5) находим Y_c :

$$Y_c = P \cdot \sin 30^\circ + R_b \cdot \cos 30^\circ = 10 \cdot 0,5 + 2,81 \cdot 0,866 = 7,43 \text{ кН.}$$

из уравнения (4) находим X_c :

$$X_c = P \cdot \cos 30^\circ + R_b \cdot \sin 30^\circ = 10 \cdot 0,866 + 2,81 \cdot 0,5 = 10,07 \text{ кН.}$$

$$R_c = \sqrt{X_c^2 + Y_c^2} = \sqrt{10,07^2 + 7,43^2} = 12,51 \text{ кН.}$$

из уравнения (3) находим M_A :

$$M_A = Q \cdot 1 - F \cdot \sin 60^\circ - Y_c \cdot 4 = 10 - 20 \cdot 0,866 - 7,43 \cdot 4 = -71,68 \text{ кН.}$$

из уравнения (2) находим Y_a :

$$Y_a = Q - F \cdot \sin 60^\circ - Y_c = 10 - 20 \cdot 0,866 - 7,43 = -14,75 \text{ кН.}$$

из уравнения (1) находим X_a :

$$X_a = P \cdot \cos 60^\circ - Y_c = -20 \cdot 0,5 - 10,07 = -20,07 \text{ кН.}$$

$$R_a = \sqrt{X_a^2 + Y_a^2} = \sqrt{(-20,07)^2 + (-14,75)^2} = 24,95 \text{ кН.}$$

Задача 3

Механическая система находится в равновесии под действием сил \bar{F} и \bar{F}_b . Грузы и катки установлены на шероховатых поверхностях. Определить, учитывая силы трения и качения, величины, указанные в колонке "Найти" таблицы 4:

F_{\min} , F_{\max} – минимальное и максимальное значения силы F при которых система находится в равновесии;
 R_a , R_b – реакции связей соответствующих точек;
 f – необходимый коэффициент трения сцепления, при котором отсутствует скольжение тел качения.

Расчетные схемы для различных вариантов представлены на рис.11, 12, 13, а необходимые исходные данные – в таблице 4. Звено 4 (в тех вариантах, где оно имеется) – прямолинейный невесомый стержень.

из уравнения (6) находим F :

$$F = \frac{N \cdot 1,5 - P_c \cdot 0,3}{2 \cdot \cos 45^\circ - 3 \sin 45^\circ} = \frac{100 \cdot 1,5 - 10 \cdot 0,3}{2 \cdot 0,707 + 0,707} = 69,3 \text{ кН.}$$

из уравнения (5) находим V_a :

$$V_a = F_c - P \cdot \sin 45^\circ = 10 - 69,3 \cdot 0,707 = -39 \text{ кН.}$$

из уравнения (4) находим Z_a :

$$Z_a = -N + P \cdot \cos 45^\circ = -100 + 69,3 \cdot 0,707 = -51 \text{ кН.}$$

$$R_a = \sqrt{X_a^2 + Y_a^2} = \sqrt{100^2 + 30^2} = 104,4 \text{ кН.}$$

$$R_p = \sqrt{X_p^2 + Y_p^2} = \sqrt{(-51)^2 + (-39)^2} = 64,2 \text{ кН.}$$

ОТВЕТ:

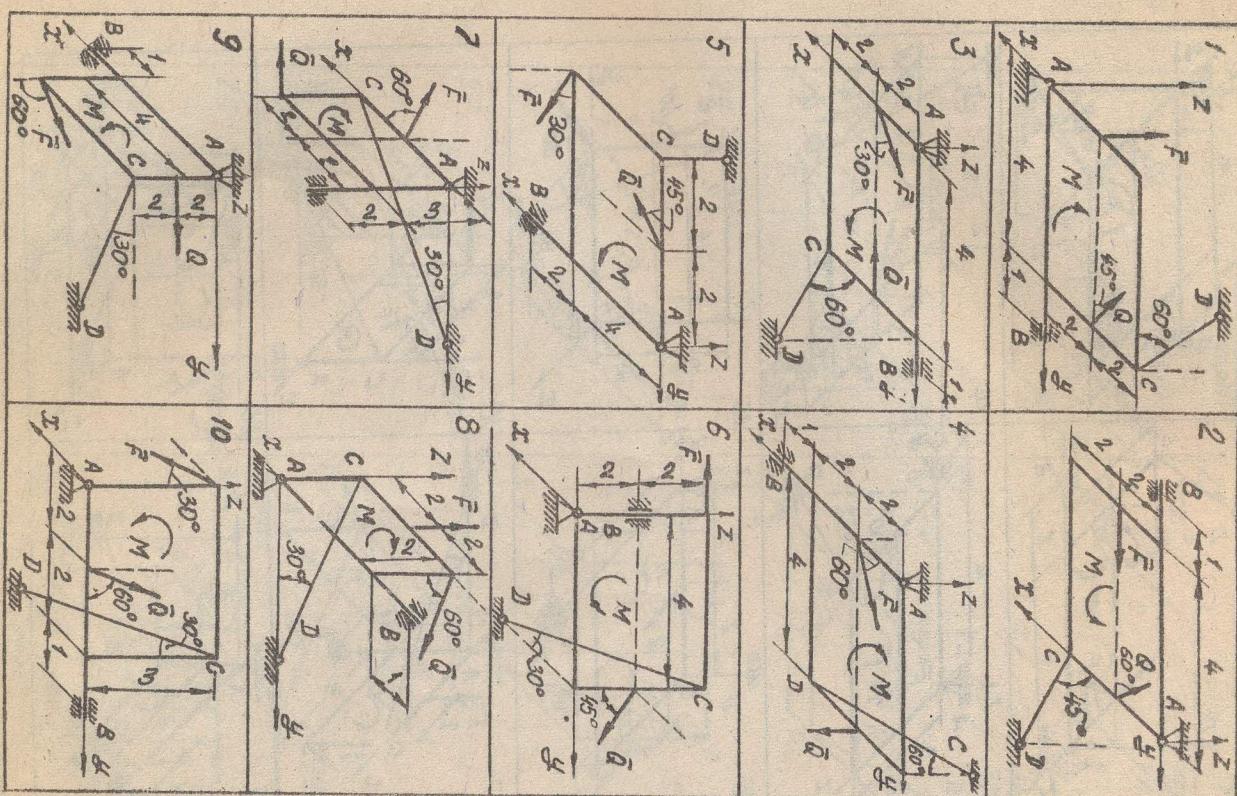
$$R_a = 104,4 \text{ кН}, R_p = 64,2 \text{ кН}; P_{\min} = P = 69,3 \text{ кН.}$$

Задача С4

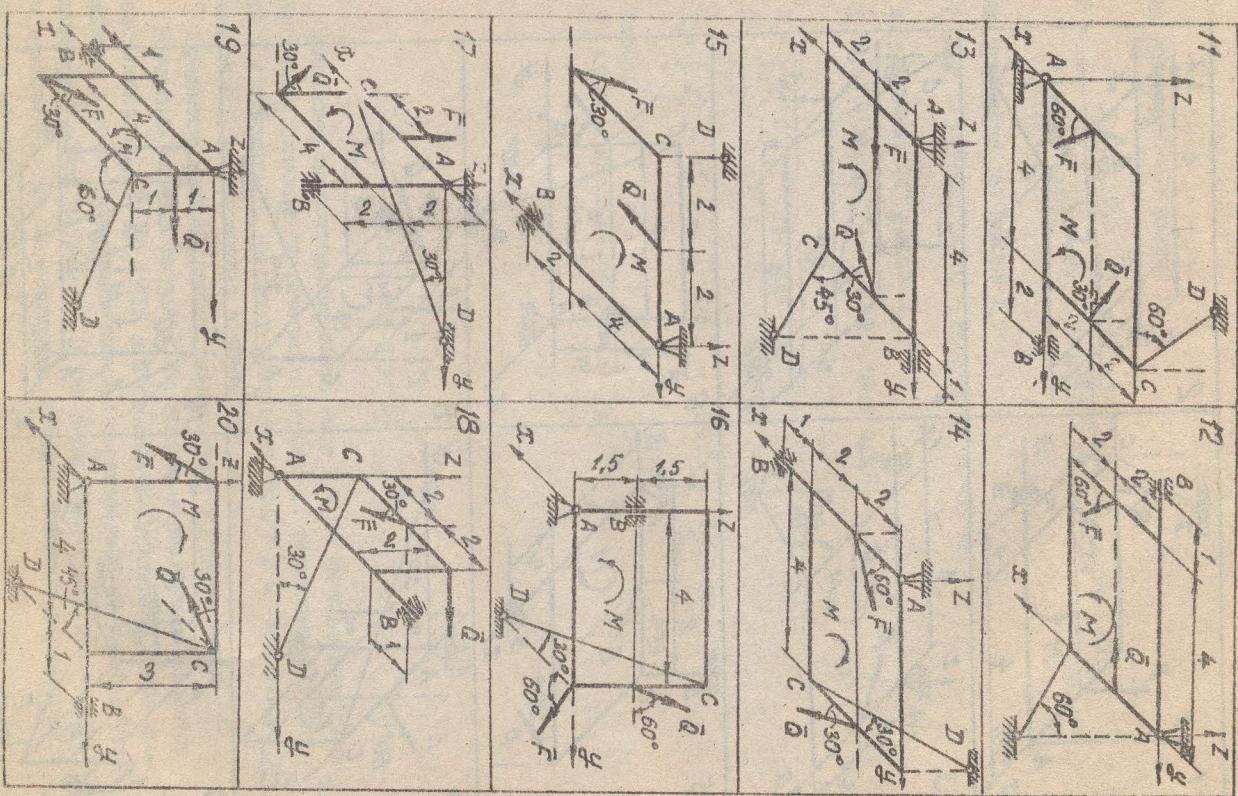
Однородная прямоугольная плита веса $P = 10$ кН удерживается в равновесии с помощью сферического шарнира А, радиального подшипника В и стяжки СД. На плиту действуют силы \bar{F} и \bar{Q} и пара сил с моментом M , расположенная в плоскости плиты.

Определить реакции связей, заданных на плите.

Расчетные схемы и активная нагрузка для различных вариантов представлены на рис. 20, 21, 22 и в таблице 5. Пунктирная линия, проведенная в точке приложения силы \bar{Q} , обозначенный на рисунке угол α находится в одной плоскости. В тех вариантах, где угол α , под которым приложена сила, не обозначен, считать эту силу параллельной одной из координатных осей.

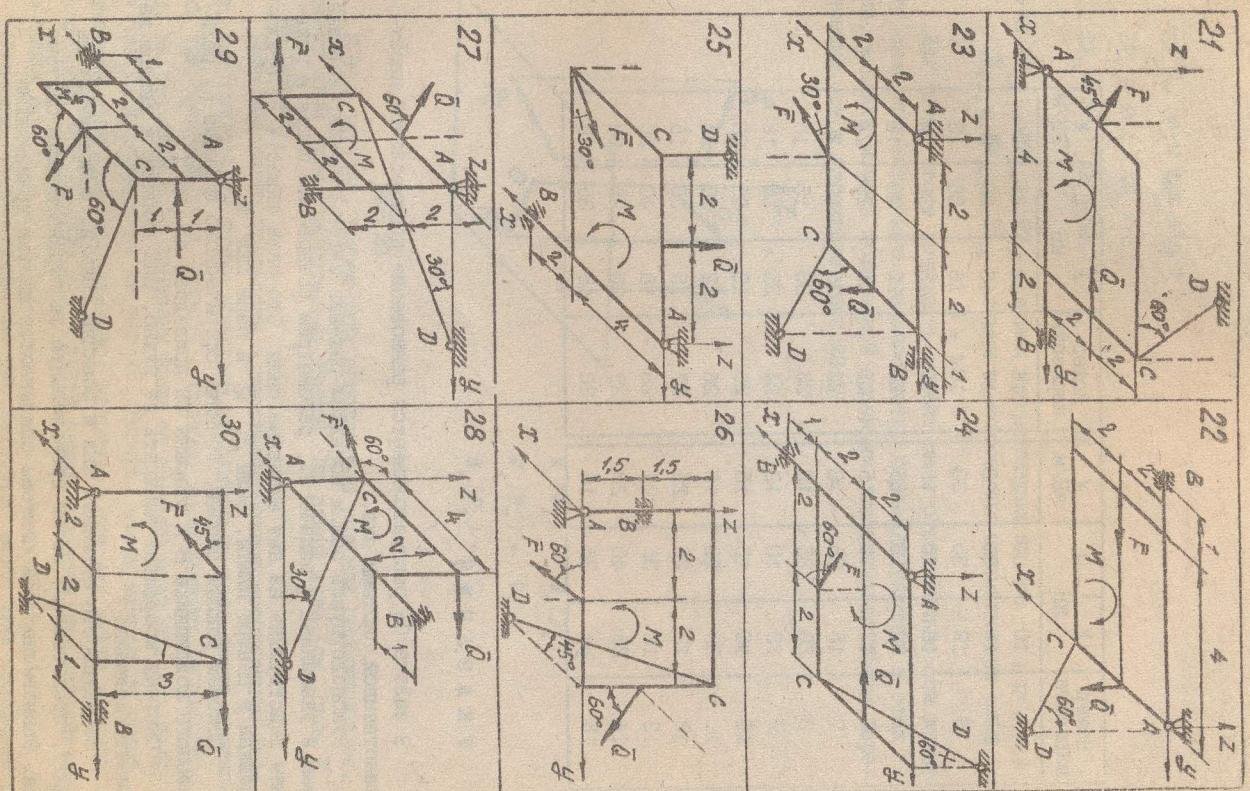


32



DUC. 21.

33



DUC. 22

Т а б л и ц а 3

Номер варианта	P кН	Q кН	M кН·м	Номер варианта	P кН	Q кН	M кН·м
1	10	30	25	16	12	25	20
2	15	25	20	17	10	20	2,2
3	12	35	30	18	16	30	18
4	16	40	15	19	18	35	15
5	20	10	35	20	12	40	16
6	12	20	15	21	20	20	24
7	15	25	18	22	25	10	20
8	20	35	10	23	30	15	15
9	18	10	12	24	25	20	18
10	16	15	25	10	25	20	20
11	30	20	18	26	12	30	24
12	12	25	20	27	15	35	15
13	16	35	24	28	18	40	30
14	25	40	28	29	20	25	28
15	35	30	18	30	15	35	22

У К А З А Н И Я

В задаче с4 рассматривается равновесие произвольной пространственной системы сил.

Руководствуясь общим порядком решения задач статики, изложенным в указаниях к задаче с1, рассмотрим равновесие плиты и показем действующие на нее активные силы. Это сила тяжести \bar{P} , приложенная в центре плиты, сила \bar{Q} и пара сил \bar{M} .

Покажем реакции связи. Реакции сферического шарнира А, радиального подшипника В и стержня СД приведены на рис.1.

Систему координат выбирать не нужно, она указана в каждом варианте задания.

Совокупность активных сил и реакций связей, действующих на плиту, представляет собой произвольную пространственную систему сил. Равновесие этой системы описывается шестью уравнениями:

$$\Sigma F_{ix} = 0; \quad \Sigma M_{iz} = 0;$$

$$\Sigma F_{iy} = 0; \quad \Sigma M_{iy} = 0;$$

$$\Sigma F_{iz} = 0; \quad \Sigma M_{iz} = 0.$$

Здесь ΣF_{ix} , ΣF_{iy} , ΣF_{iz} – суммы проекций сил на оси x , y , z ; ΣM_{ix} , ΣM_{iy} , ΣM_{iz} – суммы моментов сил относительно осей x , y , z .

Для того, чтобы вычислить момент силы относительно оси, нужно эту силу спроектировать на плоскость, перпендикулярную к этой оси, и найти момент полученной проекции относительно точки пересечения оси и плоскости (рис.23).

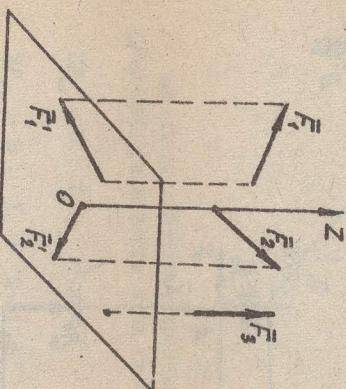


Рис.23

В тех случаях, когда сила параллельна оси или пересекает ее, момент этой силы относительно данной оси равен нулю (см. силы F_1 и F_3 на рис.23).

Если возникают трудности с пространственным восприятием задания, для вычисления суммы моментов относительно оси можно построить три проекции тела (вместе с силами) на координатные плоскости. На рис.24(а,б,в) показаны виды со стороны осей АХ, АУ и АZ на плиту, изображенную на рис.25. Теперь, чтобы вычислить сумму моментов всех сил относительно, например, оси АZ, нужно на виде со стороны оси АZ (рис.24,а) найти суммы моментов сил относительно точек А.

Проекции, изображенные на рис.24(а,б,в) могут быть полезными и

при вычислении сумм проекций сил на координатные оси. В контрольной работе эти вспомогательные расчеты пригодить не нужно.

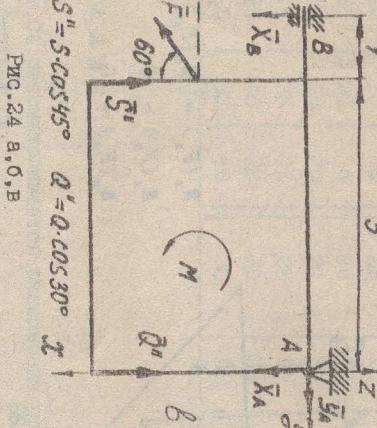
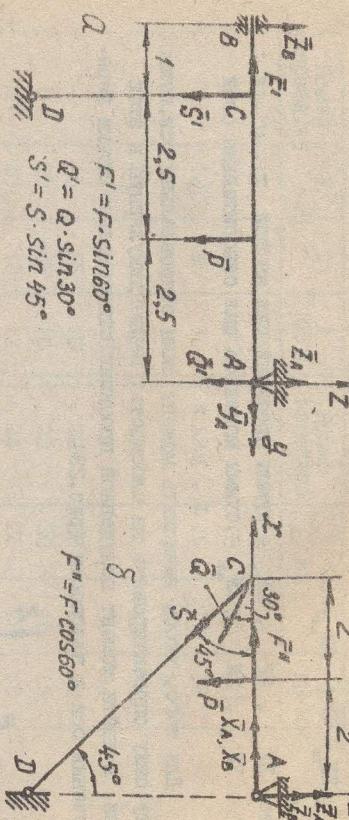


РИС. 24 а, б, в

ПРИМЕР РЕШЕНИЯ ЗАДАЧИ

Определить реакции опор плиты веса $P = 25$ кН, показанной на рис. 25. $P = 10$ кН, $Q = 20$ кН, $M = 15$ кН·м.

Рассмотрим равновесие плиты. На нее действуют активные силы \bar{F} , \bar{P} , \bar{Q} и пара сил M , расположенная в плоскости плиты.

Покажем реакции связей. Реакцию сферического шарнира определяют три ее составляющие \bar{X}_A , \bar{Y}_A и \bar{Z}_A . Реакция подшипника B имеет две радиальные составляющие \bar{Z}_B и \bar{X}_B . Реакцию стержня CD направим вдоль стержня к точке D , считая его растянутым.

На плиту действует произвольная пространственная система сил. Уравнения равновесия этой системы имеют вид:

$$\sum F_{ix} = 0; X_B + P \cdot \cos 60^\circ - S \cdot \sin 45^\circ + X_A - Q \cdot \cos 30^\circ = 0; \quad (1)$$

$$\sum F_{iy} = 0; Y_A + Q \cdot \sin 30^\circ - P \cdot \sin 60^\circ = 0; \quad (2)$$

$$\sum F_{iz} = 0; Z_A + Z_B - S \cdot \cos 45^\circ - P = 0; \quad (3)$$

$$\sum M_{ix} = 0; -Z_B \cdot 6 + S \cdot \cos 45^\circ \cdot 5 + P \cdot 2,5 = 0; \quad (4)$$

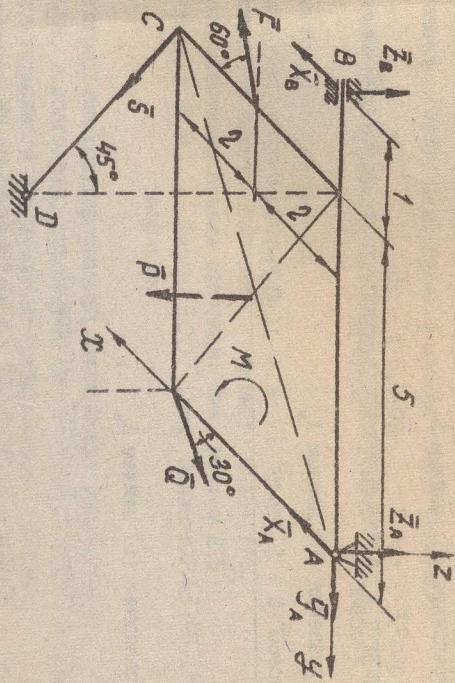
$$\sum M_{iy} = 0; S \cdot \cos 45^\circ \cdot 4 + Q \cdot \sin 30^\circ \cdot 4 + P \cdot 2 = 0; \quad (5)$$

$$\sum M_{iz} = 0; X_B \cdot 6 + P \cdot \cos 60^\circ \cdot 5 - S \cdot \cos 45^\circ \cdot 5 + M = J. \quad (6)$$

Решая систему уравнений (1) – (6), определим реакции связей плиты.

Из уравнения (2) находим Y_A :

$$Y_A = -Q \cdot \sin 30^\circ + P \cdot \sin 60^\circ = -20 \cdot 0,5 + 10 \cdot 0,866 = -1,34 \text{ кН.}$$



из уравнения (5) находим S :

$$\frac{-Q \cdot \sin 30^\circ \cdot 4 - P \cdot 2}{4 \cdot \cos 45^\circ} = \frac{-20 \cdot 0,5 \cdot 4 - 25 \cdot 2}{4 \cdot 0,707} = -31,82 \text{ кН.}$$

Из уравнения (6) находим Z_a :

$$\frac{-P \cdot \cos 60^\circ \cdot 5 + S \cdot \cos 45^\circ \cdot 5 - M}{6} = \frac{-10 \cdot 0,5 \cdot 5 - 31,82 \cdot 0,707 \cdot 5 - 15}{6} = -25,41 \text{ кН.}$$

Из уравнения (1) находим Z_b :

$$Z_a = -L_b - F \cdot \cos 60^\circ + P \cdot \sin 45^\circ + Q \cdot \cos 30^\circ =$$

$$= 25,41 - 10 \cdot 0,5 - 31,82 \cdot 0,707 + 20 \cdot 0,866 = 15,23 \text{ кН.}$$

Из уравнения (4) находим Z_b :

$$\frac{Z_b}{6} = \frac{3 \cdot \cos 45^\circ \cdot 5 + P \cdot 2,5}{6} = \frac{-31,82 \cdot 0,707 \cdot 5 + 25 \cdot 2 \cdot 5}{6} = -3,33 \text{ кН.}$$

Из уравнения (3) находим Z_a :

$$Z_a = -L_b + S \cdot \cos 45^\circ + P = 8,33 - 31,82 \cdot 0,707 + 25 = 10,83 \text{ кН.}$$

Результаты расчета:

$$Z_a = 15,23 \text{ кН; } Z_b = -1,34 \text{ кН; } L_a = 10,83 \text{ кН.}$$

$$L_b = -25,41 \text{ кН; } L_b = -8,33 \text{ кН; }$$

$$S = -31,82 \text{ кН (стержень CD сжат).}$$

Теоретическая механика. Контрольная работа №1 для студентов – заслуженных. Объем, содержание и методические указания.

Составители: В.В.Жога, А.Н.Попов, А.Е.Русаковский, А.Г.Щуркин

Редактор Л.Н.Головатова

Темпилан 1997 г. изд.№ 119+120

Подписано в печать 22.04.97г. Формат 60x84 1/6.

Бумага газетная. Печать офсетная. Физ. пач. л.2,5
уч.-изд. л. 2,44 . Тираж 300 экз. Заказ № 243

Бесплатно.

Волгоградский государственный технический университет,
400066, г.Волгоград, пр.Ленина, 28.Типография Волгоградского
государственного технического университета. 400066,
Волгоград, ул. Советская, 35.